

Variacní symetrie

Variacní počet - shrnutí

• mějme jako obvykle prostor (x, u) nezávislých $x = (x^1, \dots, x^n)$
a závislých $u = (u^1, \dots, u^m)$ proměnných

• necht' $\Omega \subset X$ (pouze nezávislé proměnné) je otevřená souvislá podmnožina
s hladkou hranicí $\partial\Omega$

• pak variacním problémem rozumíme nalezení extrémů funkcionálu

$$\mathcal{L}[u] = \int_{\Omega} L(x, u, \partial u, \dots, \partial^k u) dx^n$$

na jisté třídě (závislé na přítomných derivacích a okraj. podmínkách)

funkci $u=f(x)$ definovaných na Ω .

Pozn. $[u]$ značí závislost na u a derivacích $\partial u, \dots$

$L(x, u, \partial u, \dots, \partial^k u) = L(x, u^{(k)})$ je lagrangian, což je hladká fce $x, u, \partial u, \dots$

• variacní derivace (variance) funkcionálu $\mathcal{L}[u]$ je jednoznačně určena

$$m\text{-tice } \delta \mathcal{L}[u] = (\delta_1 \mathcal{L}, \delta_2 \mathcal{L}, \dots, \delta_m \mathcal{L})$$

vzácná vztahem
$$\frac{d}{d\epsilon} \Big|_{\epsilon=0} \mathcal{L}[f+\epsilon\eta] = \int_{\Omega} \delta \mathcal{L}[f(x)] \cdot \eta(x) dx^n$$

kde $f(x)$ je hladká fce na Ω a $\eta(x) = (\eta^1(x), \dots, \eta^m(x))$ je hladká
s kompaktním nosičem na Ω

(a tedy $f(x)$ a $f(x) + \epsilon\eta(x)$ má stejné okraj. podmínky)

a $\delta_{\alpha} \mathcal{L}[u]$ je variacní derivace vzhledem k u^{α} , kterou lze

určit pomocí Eulerova operátoru

$$\delta_{\alpha} \mathcal{L} = E_{\alpha}(L) = \sum_j (-D)_j \frac{\partial L(x, u, \dots)}{\partial u_j^{\alpha}}$$

kde $(-D)_j = (-1)^k D_j = (-D_{j_1}) \dots (-D_{j_k})$

pro multiindex $J = (j_1, \dots, j_k)$ a úplnou (totalní) derivací ∇

$$D_J = \frac{\partial}{\partial x_j} + \sum_{\alpha} u_j^{\alpha} \frac{\partial}{\partial u^{\alpha}} + \dots + \sum_{\alpha_1, \dots, \alpha_k} u_{j_1, \dots, j_k}^{\alpha_1, \dots, \alpha_k} \frac{\partial}{\partial u_{\alpha_1, \dots, \alpha_k}^{\alpha_1, \dots, \alpha_k}} + \dots$$

• pokud je $u=f(x)$ extrém $\mathcal{L}[u]$, pak $\delta \mathcal{L}[f] = 0$, tj. $\delta_{\alpha} \mathcal{L} = 0$ pro $\forall \alpha$

a je-li $f(x)$ dostatečně hladká, pak musí být řešením

Eulerových-Lagrangeových rovnic

$$E_{\alpha}(L) = 0 \text{ pro } \alpha = 1, \dots, m$$

Př. Dirichletův princip \Rightarrow Laplaceova rovnice

$$\mathcal{L}[u] = \int_{\Omega} \frac{1}{2} |\nabla u|^2 dx = \int_{\Omega} \frac{1}{2} \sum u_i^2 dx, \quad u_i = \frac{\partial u}{\partial x_i}, \quad \Omega \subset \mathbb{R}^n$$

$$\Rightarrow \delta \mathcal{L}[u] = 0 = E(L) = \sum_{i=1}^n (-D_i) \frac{\partial L}{\partial u_i} = - \sum_{i=1}^n D_i(u_i) = -\Delta u$$

jine' derivace
nepřítspirují

• nulové a ekvivalentní Lagrangiany (tj. nejen pro řešení variáční probl., ale pro lib. u)

• pokud jsou E-L rce identicky nulové, nulové a nulové Lagrangiany

Př. $\mathcal{L}[u] = \int_a^b u u_x dx \Rightarrow \delta \mathcal{L} = u_x - D_x(u) = 0$

(neboť $\mathcal{K}[u] = \int_a^b D_x(\frac{u^2}{2}) dx = \frac{u^2}{2} \Big|_a^b$
a tedy lib. fce $u=f(x)$ se správnými
okr. podm. dávají stejné $\mathcal{L}[u]$)

• obecně pokud $L = \text{Div } P$ pro jisté
 $P = (P_1, \dots, P_n)$, kde $\text{Div } P = D_1 P_1 + \dots + D_n P_n$
je úplná divergence

pak $E(L) = 0$ a $L(x, u)$ je tedy nulový Lagrangian

[Platí i obráceně (viz Olver):

Pokud $E(L) = 0$ pro skalár $L(x, u, \dots)$ a lib. u ,

pak musí být $L = \text{Div } F(x, u)$

$$\left(\begin{aligned} \mathcal{K}[u] &= \int_{\Omega} L dx = \int_{\Omega} \text{Div } P dx = \\ &= \int_{\partial \Omega} P \cdot ds, \text{ což závisí na } \partial \Omega \end{aligned} \right)$$

• variáční symetrie

- lokální grupa bodových transformací G na prostoru $M \subset \mathbb{R}_0 \times U$ je
grupou variáční symetrie funkcionálu $\mathcal{L}[u] = \int_{\Omega_0} L(x, u, \dots) dx$

pokud pro lib. $\Omega \subset \mathbb{R}_0$, $u=f(x)$ hlnkou na Ω a její obraz

$\tilde{\Omega} = \tilde{f}(\tilde{x})$ při bod. transf. $\tilde{x} = \tilde{F}(x, u, \epsilon)$, $\tilde{u} = G(x, u, \epsilon)$ definovaný na $\tilde{\Omega} \subset \mathbb{R}_0$

platí $\int_{\tilde{\Omega}} L(\tilde{x}, \tilde{f}(\tilde{x}), \dots, \tilde{f}^{(k)}(\tilde{x})) d\tilde{x} = \int_{\Omega} L(x, f(x), \dots) dx$

• infinitesimální kritérium variáční symetrie

- uvažuje transf. $\tilde{x} = F^i(x, u, \epsilon)$, $\tilde{u} = G^j(x, u, \epsilon)$ jako změnu souřadnic
u vícerozměrného integrálu

$$\int_{\tilde{\Omega}} L(\tilde{x}, \tilde{u}, \dots) d\tilde{x} = \int_{\Omega} L(\tilde{x}(x, u, \epsilon), \tilde{u}(x, u, \epsilon), \dots) \det J_{\epsilon}(x, u, \epsilon) dx = \int_{\Omega} L(x, u, \dots) dx$$

což má platit pro lib. $\Omega \subset \mathbb{R}_0$ a $u=f(x)$ a tedy

$$L(x + \epsilon \xi + \delta(\epsilon^2), u + \epsilon \eta + \delta(\epsilon^2), u^{(k)} + \epsilon \eta^{(k)} + \dots) \left(\frac{d(x + \epsilon \xi + \delta(\epsilon^2))}{dx} \dots \frac{d(x + \epsilon \xi + \delta(\epsilon^2))}{dx^k} \dots \right)$$

musí platit pro infin. transf.
a pro $J_{\epsilon}^j = D_i F^j(x, u, \epsilon)$

$$\frac{dL}{d\epsilon} = \xi^i \frac{\partial L}{\partial x_i} + \eta^j \frac{\partial L}{\partial u_j} + \dots = X^{(1)} L$$

1 + $\epsilon D_{\alpha} \tilde{u}^{\alpha} + \delta(\epsilon^2)$
a pod

$$= (L(x, u, \dots) + \epsilon X^{(1)} L + \delta(\epsilon^2)) (1 + \epsilon \text{Div } \xi + \delta(\epsilon^2)) = L(x, u, \dots)$$

neboli

$$\boxed{X^{(1)} L + L \text{Div } \xi = 0}$$

(pro libovolné u)

Lze ukázat, že generuje-li X variáční
symetrii, pak jde též o symetrii E-L rovnice
ovšem ne naopak? (např. standardní u)